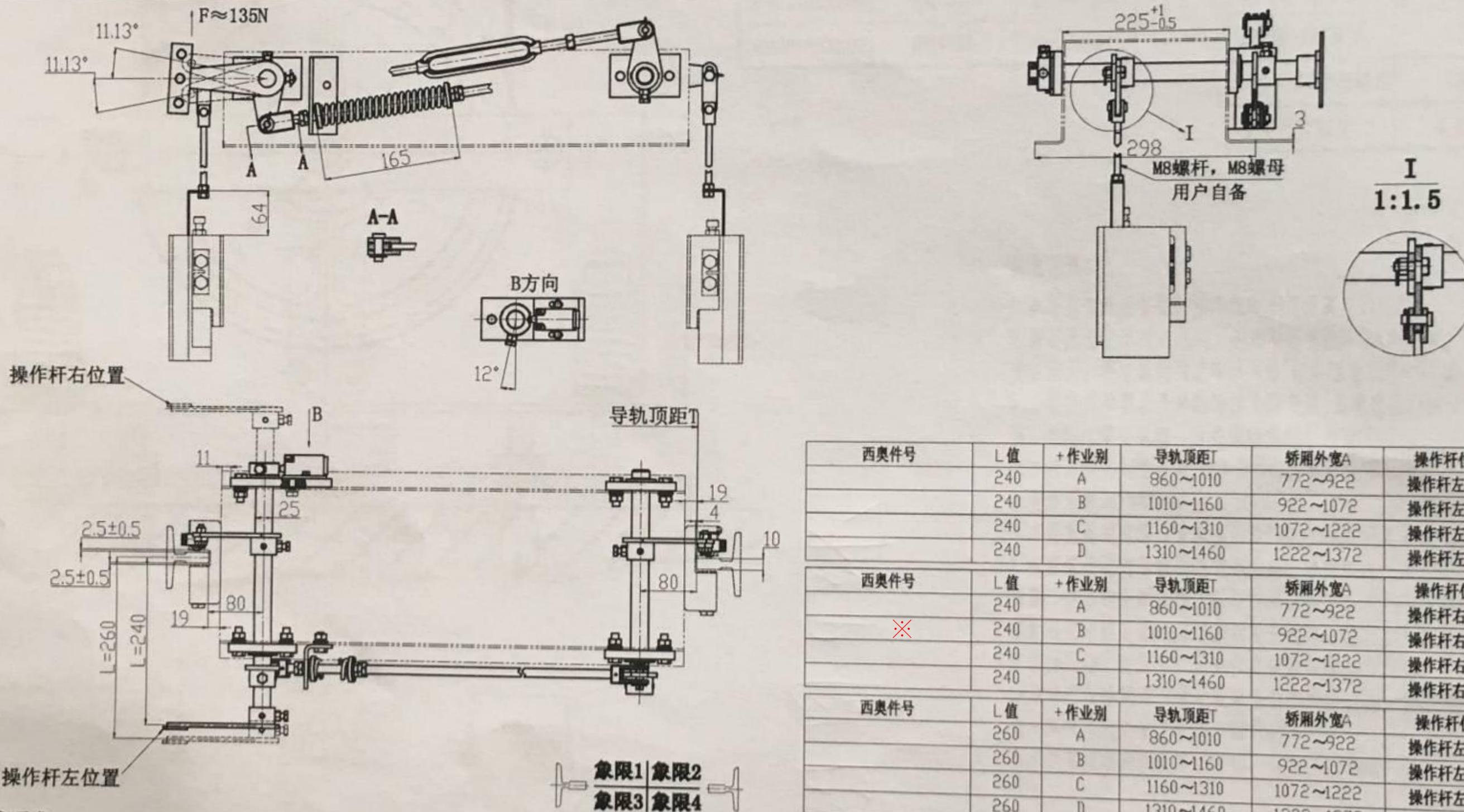


80000547 菲尼克斯 P1-1  
L=240 B作业别 导轨矩T=1088 轿厢外宽A=1000 操作杆右位置 象限1



### 技术要求:

1. 本安全制动装置分为操作杆左位置和操作杆右位置两种方式, 本图为操作杆左位置。配用OX-210B安全钳, 适用于额定速度V=0.25~1.50m/s、总容许质量  $(P+Q)_1=500\sim 1500\text{Kg}$ 、导轨宽度10mm的电梯;
  2. 本图不包含安全钳、导轨。
  3. 实际导轨顶距T按照  $T=A+88$  所得, 其中A为轿厢外宽, 西奥下单时提供。

标记	处数	分区	签名	日期 DATE	更改内容 CHANGE	标记	处数	分区 PLACE	签名 NAME	日期 DATE	更改内容

西奥件号	L值	+作业别	导轨顶距T	轿厢外宽A	操作杆位置	备注
	240	A	860~1010	772~922	操作杆左位置	象限2 象限3
	240	B	1010~1160	922~1072	操作杆左位置	象限2 象限3
	240	C	1160~1310	1072~1222	操作杆左位置	象限2 象限3
	240	D	1310~1460	1222~1372	操作杆左位置	象限2 象限3
西奥件号	L值	+作业别	导轨顶距T	轿厢外宽A	操作杆位置	备注
	240	A	860~1010	772~922	操作杆右位置	象限1 象限4
※	240	B	1010~1160	922~1072	操作杆右位置	象限1 象限4
	240	C	1160~1310	1072~1222	操作杆右位置	象限1 象限4
	240	D	1310~1460	1222~1372	操作杆右位置	象限1 象限4
西奥件号	L值	+作业别	导轨顶距T	轿厢外宽A	操作杆位置	备注
	260	A	860~1010	772~922	操作杆左位置	象限2 象限3
	260	B	1010~1160	922~1072	操作杆左位置	象限2 象限3
	260	C	1160~1310	1072~1222	操作杆左位置	象限2 象限3
	260	D	1310~1460	1222~1372	操作杆左位置	象限2 象限3
西奥件号	L值	+作业别	导轨顶距T	轿厢外宽A	操作杆位置	备注
	260	A	860~1010	772~922	操作杆右位置	象限1 象限4
	260	B	1010~1160	922~1072	操作杆右位置	象限1 象限4
	260	C	1160~1310	1072~1222	操作杆右位置	象限1 象限4
	260	D	1310~1460	1222~1372	操作杆右位置	象限1 象限4
常用			<b>AOEPU®</b>	宁波奥德普电梯部件有限公司		
保留	批准 APPROVED	日期 DATE	2016.03.05	重量 WEIGHT	比例 SCALE	名称 TITLE
	达文朋 03/06	制图 DRAWN	舒佳乐03/06	1:9	联动机构	
		设计 DESIGNED	舒佳乐03/06			
			周正03/06			
一次	审核 CHECKED		共 1 张 第 1 张	图号 DWGNO	0X-210BT	版本 00